



Ages 14+

LISEZ ATTENTIVEMENT LA NOTICE ET VISITEZ  
LE SITE [WWW.HUSBAN](http://WWW.HUSBAN) POUR TOUTE MISE À JOUR



# THE HUSBAN FPV X4 DESIRE

PRODUIT N°: H502S

POUR EN SAVOIR PLUS SUR LES FONCTIONS :

FOLLOW ME ET RTH ALLEZ VOIR PAGES 17-19

ARMEMENT / DÉARMEMENT DES MOTEURS ALLEZ VOIR PAGES

CALIBRATION DE LA BOUSSOLE ALLEZ VOIR PAGES

CALIBRATION DE LA TÉLÉCOMMANDE ALLEZ VOIR PAGES

---

# Hubsan FPV X4 Desire

V1.0 2015.01

S'il vous plaît lisez attentivement le manuel d'instructions!

## NOTES DE SECURITE IMPORTANTES

### MANIPULATION:


Soyez extrêmement prudent et responsable lorsque vous utilisez l'X4. De petits composants électroniques peuvent être endommagés lors de crashes, ou d'immersions de l'X4 dans l'eau. Pour éviter tous futurs accidents de votre produit, toute pièce détachée endommagée doit être remplacée.

### Vol:

- Prenez de votre responsabilité pour assurer votre sécurité et celle des autres lorsque vous faites voler l'X4 !
- Ne faites pas voler l'X4 dans la foule. Pour évoluer il a besoin de beaucoup de place.
- Ne volez pas lorsque les conditions météo sont mauvaises.
- N'essayez jamais d'attraper l'X4 lorsqu'il est en train de voler.
- Ce modèle est destiné aux pilotes expérimentés âgés de 14 ans ou plus.
- Eteignez l'X4 après le vol pour éviter que les hélices entraînent des blessures.
- Enlevez toujours la batterie lorsque vous arrêtez de voler pour éviter de se blesser au cas où les moteurs seraient alimentés.
- Utilisez toujours de grandes précautions pour vous protéger lorsque vous êtes proches des hélices. Le système de vol va démarrer après avoir allumé sans regarder le signal de la télécommande. Les hélices qui tournent à très haute vitesse sont très dangereuses.
- Eteignez l'X4 après chaque vol ou les hélices peuvent toujours tourner et donc entraîner des blessures.

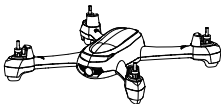




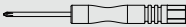

# INTRODUCTION

Merci d'avoir acheté le quadricoptère HUBSAN. Le quadricoptère X4 a été développé comme un modèle RC facile à utiliser, avec des spécifications complètes qui lui permettent de réaliser des stationnaires, des translations rapides tout comme des figures de vol acrobatique. S'il vous plaît lisez attentivement la notice et suivez toutes les instructions. Assurez-vous de garder la notice au cas où vous en auriez encore besoin, que ce soit pour des maintenances de routines ou des réglages.

 **FPV:** De l'anglais : First Person View qui signifie vue à la première personne, est une fonctionnalité qui vous permet de vivre chaque moment de votre vol depuis la vue embarquée de votre quadricoptère.

## 1. PRODUITS INCLUT DANS LA BOÎTE

Vérifiez chaque produit dans la boîte avant de vous en servir.

N°	Nom de la pièce	Photos	Qté	Remarques
1	Quadricoptère		1PC	Equipé avec un contrôleur de vol intelligent, un GPS et une boussole
2	Hélices		8PCS	4x Hélices A et 4x Hélices B
3	Télécommande		1PC	Equipée avec 4* piles AA (non incluses)
4	Batterie LiPo 7.4V		1PC	Pour quadricoptère
5	Chargeur USB		1PC	Utilisez le pour recharger la batterie LiPo
6	Tournevis		1PC	Pour enlever les hélices
7	Manuel d'utilisateur		2PCS	Avertissement / Manuel d'instruction de l'Hubsan X4

## 2. LED MOTEUR D'INDICATION DU QUADRICOPTÈRE

Statut d'indication:

LED avant : en bleue ; LED arrière : en rouge.

1. Mise en tension : Les 4 LED clignotent simultanément en blanc toute les 1,5 secondes
2. Vol GPS : Les 4 LED restent allumées
3. Retour GPS : Les 2 LED avant restent allumées, et les 2 LED arrière clignotent toute les 2 secondes
4. Vol en Mode HEADLESS : Les 2 LED avant clignotent toute les 2 secondes, et les 2 LED arrière restent allumées
5. Retour avec peu d'énergie : Les 2 LED avant restent allumées, et les 2 LED arrière clignotent toute les 5 secondes
6. Photo : Les 2 LED avant restent allumées, et les 2 LED arrière s'allument une fois
7. Vidéo : Les 2 LED avant restent allumées, et les 2 LED arrière clignotent alternativement
8. Les LED d'indications peuvent être éteintes lorsque vous prenez des photos ou des vidéos.

## 3. BATTERIE DU QUADRICOPTERE

### 3.1 INTRODUCTION

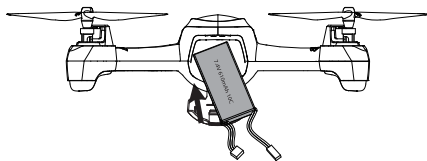
La batterie du quadricoptère est une batterie rechargeable LiPo qui possède une capacité de 610mAh pour une tension de 7.4V. La batterie doit seulement être chargée par le chargeur HUBSAN.



S'il vous plaît assurez-vous que la batterie soit entièrement chargée avant de vous en servir pour la première fois

### 3.2 INSTALLATION DE LA BATTERIE

Push the battery into the battery compartment correctly and connect the battery plugs in correct polarity. Close the battery compartment cover.



### 3.3 CHARGE

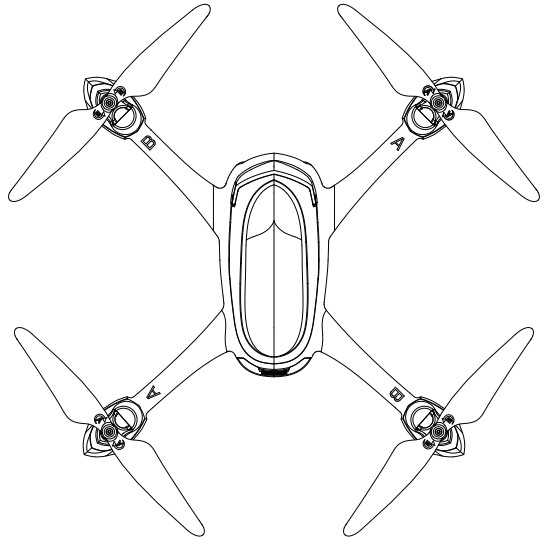
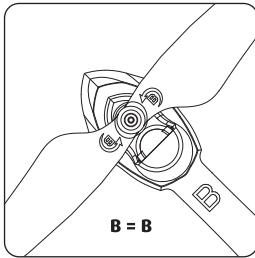
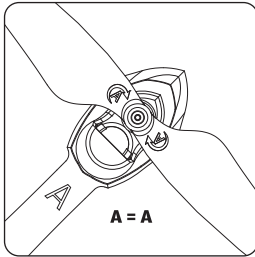
Branchez la batterie au chargeur USB que vous branchez sur un chargeur pour les appareils USB, comme un ordinateur ou une alimentation de téléphone. Cela prend environ 40 à 50 minutes pour charger entièrement la batterie avec un courant de 500mA. L'indicateur du chargeur reste allumé en rouge lorsque la batterie charge, et s'éteint lorsque la batterie est entièrement chargée. S'il vous plaît, débranchez le chargeur et la batterie lorsque la charge est finie.



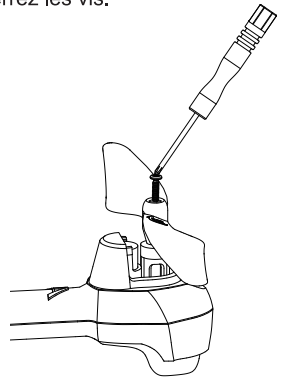
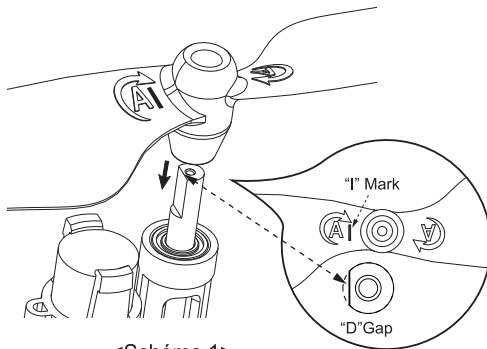
S'il vous plaît chargez entièrement les batteries pour éviter toute coupure dû à une tension trop faible.



## 4. HELICES



Mettez les hélices sur le moteur correspondant (ils sont marqués avec) un A ou un B, vissez ensuite les hélices et tenez les moteurs lorsque vous serrez les vis.



S'il vous plaît faites attention lors de l'assemblage à ce que la marque « I » sur les hélices soit bien du côté « D » qui correspond au méplat sur l'axe moteur comme montré sur le schéma 1.

⚠ Assurez-vous que les hélices A et B soient bien installées. L'X4 ne va pas voler si les hélices ne sont pas correctement montées.

## 5. COMMENCER A VOLER

### 5.1 L'ENVIRONNEMENT DE VOL

(1) L'air de vol doit être ouverte et sans aucuns grands bâtiments ou autres obstacles; les structures en métal avec les bâtiments pourraient interférer avec la boussole.

NE volez PAS si les conditions de vol sont mauvaises, comme un fort vent, des chutes de neiges, de pluie ou un jour de brouillard.

Restez éloigné de toutes barrières, personnes, câbles électrique, arbres et autres obstructions.

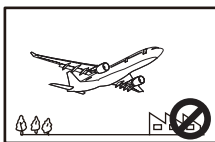
Ne volez pas proche de tours radio ou d'aéroports.

Le système de contrôle de l'X4 ne va pas correctement fonctionner au pôle Nord et au pôle Sud.

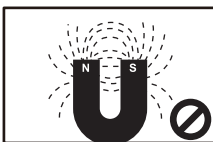
NE volez PAS dans des zones de vol où des restrictions sont appliquées et s'il vous plaît suivez les lois et réglementations de votre pays.



Lignes haute tension



Aéroport



Aimants

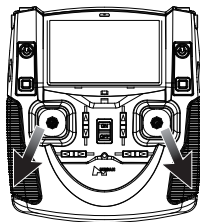


Pluie

### 5.2 DEMMARRER / ETEINDRE LES MOTEURS

#### Démarrer les moteurs

Méthode : Poussez le manche gauche dans le coin en bas à gauche et le manche droit en bas à droite comme montré sur l'image. Relâchez-les une fois les moteurs armés.



#### Eteindre les moteurs

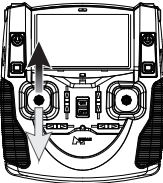
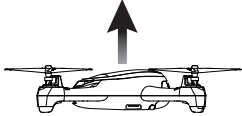
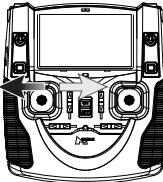
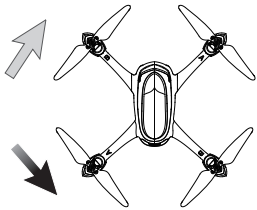
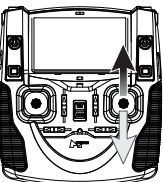
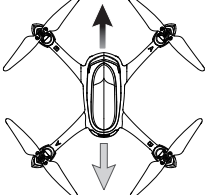
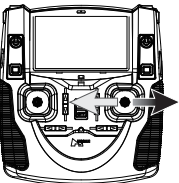
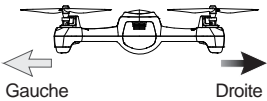
Méthode : Poussez de nouveau le manche gauche dans le coin en bas à gauche et le manche droit en bas à droite et relâchez-les une fois les moteurs éteints.


⊘ N'éteignez pas les moteurs durant le vol pour éviter tout crash

☀ Poussez les manches aussi légèrement que vous pouvez.  
Lâchez les manches une fois les moteurs allumés ou éteints.


## 5.3 VOL DE BASE

Les modes d'opération pour la télécommande sont les Mode 1 ou Mode 2. Le manuel va utiliser le Mode 2 comme exemple pour illustrer les opérations de la télécommande.

Télécommande (Mode 2)	X4	Explication des commandes
	<p style="text-align: center;">HAUT</p>  <p style="text-align: center;">BAS</p>	<p>Le manche des gaz contrôle la montée et la descente.</p> <p>Poussez vers le haut le manche et l'X4 va monter.</p> <p>Tirez vers le bas le manche et l'X4 va descendre.</p> <p>Lorsque le manche est centré, l'X4 va faire du vol stationnaire et tenir automatiquement son altitude.</p>
	<p style="text-align: center;">Rotation vers la droite</p>  <p style="text-align: center;">Rotation vers la gauche</p>	<p>Le manche de la rotation contrôle la direction de la rotation. Poussez le manche vers la gauche et l'X4 va tourner dans le sens inverse des aiguilles d'une montre.</p> <p>Poussez le manche vers la droite et l'X4 va tourner dans le sens des aiguilles d'une montre.</p> <p>Lorsque le manche est centré, l'angle de rotation de l'X4 est de 0 et ne tourne pas.</p> <p>Lorsque vous poussez plus le manche dans n'importe quelle direction, l'X4 va tourner plus rapidement dans la direction correspondante.</p>
	<p style="text-align: center;">Marche avant</p>  <p style="text-align: center;">Marche arrière</p>	<p>Le manche de la profondeur fait avancer ou reculer l'X4.</p> <p>Poussez le manche vers le haut et l'X4 va voler vers l'avant.</p> <p>Tirez le manche vers le bas et l'X4 va voler vers l'arrière.</p> <p>Lorsque le manche est centré, le drone va garder sa position.</p> <p>Le degré du manche en mouvement correspond au degré d'inclinaison et de vitesse de vol</p>
	 <p style="text-align: center;">Gauche                      Droite</p>	<p>MISSING TRANSLATION TO THIS PANEL</p>



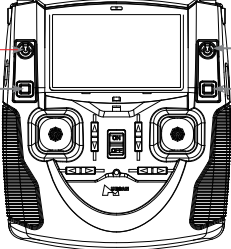
Position 1 (vers le haut)



Position 2(vers le bas)

Interrupteur du GPS

Bouton Photo



Interrupteur Maison

Bouton Vidéo

Note importante : Le GPS et la fonction Maison sont seulement pour l'extérieur. S'il vous plait, assurez-vous que les deux interrupteurs sont bien vers le bas lorsque vous volez en intérieur.

L'interrupteur du GPS est l'interrupteur de la fonctionnalité qui permet de tenir une position.

En position 1 (haut), les fonctionnalités du GPS sont activées.


En position 2 (bas), les fonctionnalités du GPS sont désactivées.

L'interrupteur Maison est l'interrupteur de la fonction Maison.

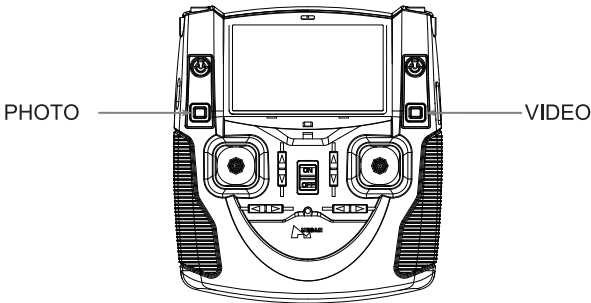
Lorsqu'il est vers le haut (Position 1) la fonction Maison est activée.

Lorsqu'il est vers le bas (Position 2) la fonction maison est désactivée.

Pour la fonction photo et vidéo, s'il vous plaît éteignez toujours le quadricoptère et la télécommande lorsque vous insérez ou enlevez la carte TF



## 5.4 PHOTO/VIDEO



Appuyez sur le bouton Photo/Vidéo pendant 0,5 secondes pour prendre une photo.

Appuyez sur le bouton Photo/Vidéo pendant 1,5 secondes pour prendre une vidéo, et appuyez de même pour l'enregistrer.

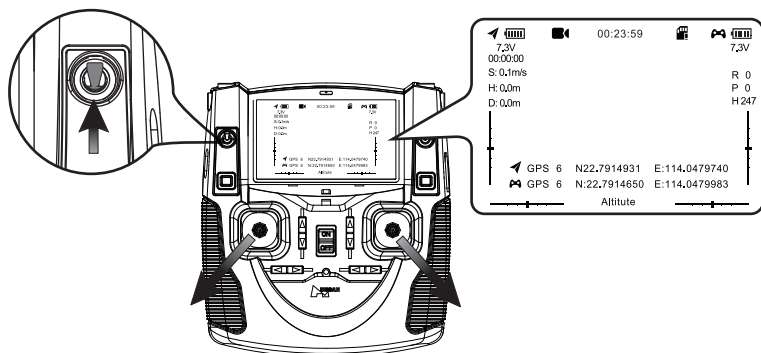
 S'il vous plaît arrêtez l'enregistrement avant de retirer la carte SD.

1. L'enregistrement de la vidéo va s'arrêter lorsque la batterie de la télécommande est faible.
2. Lorsque la carte SD est pleine, l'écran va afficher « SD FULL ».
3. Il est préférable d'utiliser une carte SD de classe 4+, avec une mémoire supérieure à 4 Go.
4. Formater la carte SD avant de la mettre dans la télécommande et de vous en servir.

## 6. RÉGLAGE DES PERFORMANCES AVANCÉES

### 6.1 POSITIONNEMENT DU GPS / RÉGLAGE DU POINT MAISON

- 1.) Le positionnement GPS fonctionne seulement lorsque le signal GPS détecte plus de 6 satellites.



Poussez vers le haut l'interrupteur GPS pour activer le suivi GPS

Poussez vers le bas l'interrupteur GPS pour quitter le suivi GPS  
(seulement le tenu de l'altitude marche)

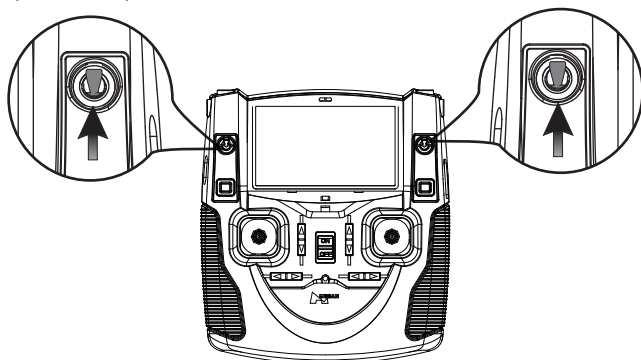
- 2.) Le point maison est enregistré lorsque les moteurs sont armés avec pas moins de 6 satellites.  
3) Vous devriez être dans un endroit dégagé pour chercher le signal des satellites GPS, et cela va prendre environ 3 min pour finir la recherche. De plus la force du signal GPS dépend de l'environnement de vol.

### 6.2 MODE RTH (RETOUR MAISON)

ENTRER / QUITTER LE MODE RTH

Poussez les interrupteur GPS et RTH vers le haut, et le drone va entrer en mode RTH.

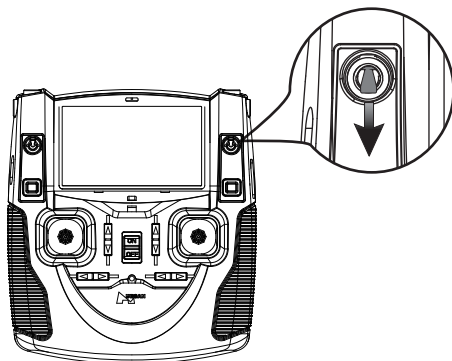
Le système du contrôleur de vol va contrôler le vol du drone pour retourner en arrière et se poser automatiquement au point maison.



- ⚠ Le mode RTH marche seulement lorsque le signal GPS est composé d'au moins 6 satellites.  
Le point Maison est enregistré lorsque les moteurs sont armés avec au moins 6 GPS.

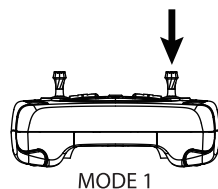
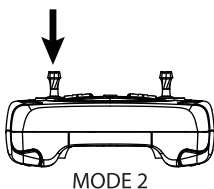
## QUITTER LE MODE RTH

Tirez vers le bas l'interrupteur RTH, l'X4 va alors quitter le mode RTH.



## 6.3 MODE HEADLESS

Le mode Headless signifie que par défaut l'X4 aura pour « devant » toute direction, et il sera déterminé par le devant de la télécommande.



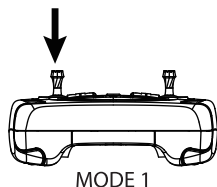
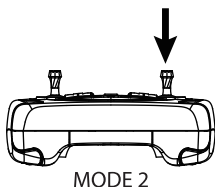
Appuyez sur le manche des gaz pendant 0,5 seconde pour allumer ou éteindre le mode Headless.

Lorsque vous appuyez sur le manche des gaz pour rentrer dans le mode Headless, cela vous est indiqué par l'émission sonore de 2 « bip » et un message : « Headless On » va s'afficher sur l'écran.

Appuyez de nouveau sur le manche des gaz pour sortir du mode Headless, cela vous est indiqué par l'émission sonore de 1 « bip » et un message : « Headless Off » va s'afficher sur l'écran.

## 6.4 MODE FOLLOW ME

Le mode FOLLOW ME signifie que le quadricoptère suit automatiquement la télécommande grâce au système GPS intégré.



---

Appuyez sur le manche de la profondeur pendant 0.5 seconde pour allumer ou éteindre le mode FOLLOW ME.

Lorsque vous appuyez sur le manche de la profondeur pour rentrer dans le mode FOLLOW ME, cela vous est indiqué par l'émission sonore de 2 « bip » et un message : « Follow On » va s'afficher sur l'écran et le nez du quadricoptère va tourner et faire face à la télécommande. Les commandes ne fonctionnent pas excepté le manche des gaz.

Appuyez de nouveau sur le manche de la profondeur pour sortir du mode FOLLOW ME, cela vous est indiqué par l'émission sonore de 1 « bip » et un message : « Follow Off » va s'afficher sur l'écran.



Le mode Follow me fonctionne seulement lorsque les GPS de la télécommande et du quadricoptère sont connectés à au moins 6 satellites.

Le mode Follow me va être arrêté lorsque vous poussez / appuyez sur n'importe quelle touche de la télécommande excepté les gaz.

## 6.5 MODE FAILSAFE

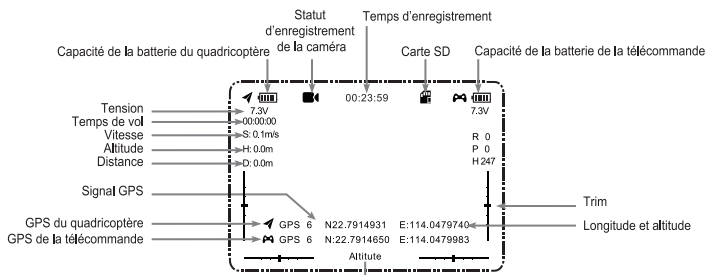
Le quadricoptère va entrer dans le mode FAILSAFE lorsque le signal de la télécommande est perdu. Le système de contrôle en vol va alors contrôler le quadricoptère pour retourner à la position « Maison » et se poser automatiquement. Le mode Failsafe aide à réduire les blessures, et les dommages.

### LES CONDITIONS QUI ACTIVENT LE MODE FAILSAFE

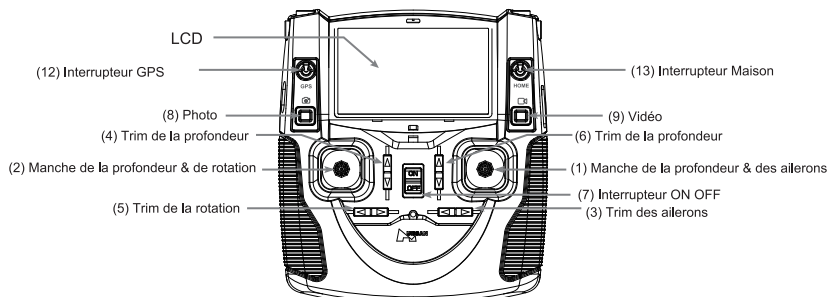
- (1) La télécommande est éteinte.
- (2) La distance de vol est supérieure à la distance effective de la transmission du signal de la télécommande.
- (3) Le signal de la télécommande a été interrompu par d'autres fortes interférences électroniques.

- 
- ⊗ • Pour vous assurer que l'X4 peut retourner avec sécurité à son point « Maison » lorsque le signal est perdu, faites voler l'X4 dans un lieu de vol sûr.
  - Si le nombre de satellites auquel est connecté le GPS est en dessous de 6 pendant plus de 20 secondes, l'X4 va alors retourner à la « Maison » et descendre automatiquement.
  - L'X4 ne va pas automatiquement éviter les obstacles lorsque qu'il est en mode Failsafe. Vous devez faire varier la hauteur à laquelle doit voler l'X4 pour éviter les obstacles présents dans son environnement.
-

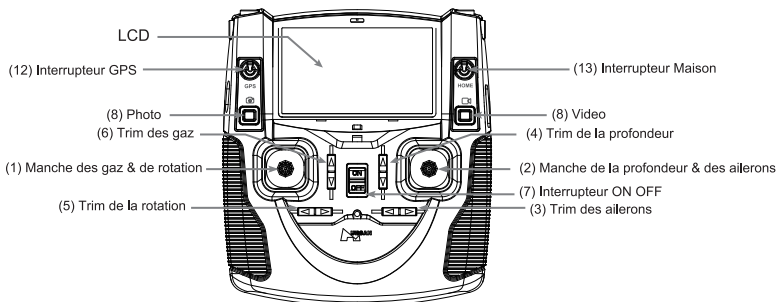
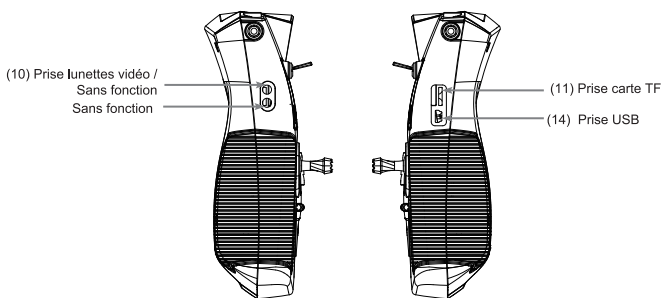
## 7. TÉLÉCOMMANDE



L'écran peut varier suivant les différentes fonctions  
(ex : Maintien du GPS, Retour Maison, Follow me, mode Expert)



(MODE 1)



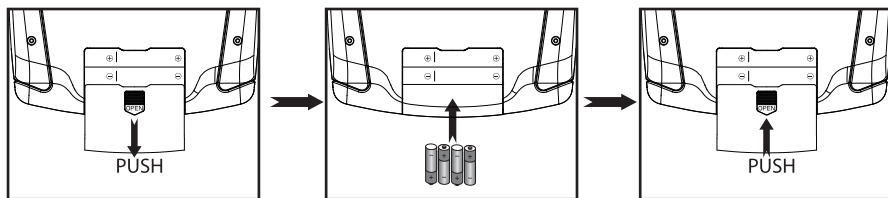
(MODE 2)



## 7.1 FONCTION DES COMMANDES D'ENTRÉE

S/N	Mode/ Contrôlé	Fonction
(1)	<b>MODE 1</b> Manche des Gaz/Ailerons	Si vous poussez le manche des gaz, le quadricoptère va monter; si vous le lâchez, le quadricoptère va garder l'altitude qu'il avait en l'air. Et si vous tirez le manche, il va descendre. Bougez le manche des ailerons vers la gauche ou la droite pour que le drone s'incline vers la gauche ou la droite et donc vole dans cette direction.
(2)	<b>MODE 1</b> Manche de la profondeur/Dérive	Bougez le manche de la profondeur vers l'avant ou l'arrière pour faire avancer le drone vers l'avant ou l'arrière. Bougez le manche de la dérive vers la gauche ou la droite pour que le drone effectue une rotation vers la gauche ou la droite.
1	<b>MODE 2</b> Manche des Gaz/Dérive	Si vous poussez le manche des gaz, le quadricoptère va monter ; si vous le lâchez, le quadricoptère va garder l'altitude qu'il avait en l'air. Et si vous tirez le manche, il va descendre. Bougez le manche de la dérive vers la gauche ou la droite pour que le fuselage du drone effectue une rotation vers la gauche ou la droite.
2	<b>MODE 2</b> Manche de la profondeur/Ailerons	Bougez le manche de la profondeur vers l'avant ou l'arrière pour faire avancer le drone vers l'avant ou l'arrière. Bougez le manche des ailerons vers la gauche ou la droite pour que le drone s'incline vers la gauche ou la droite et donc vole dans cette direction.
3	Trim des Ailerons	Ajustez le trim des ailerons pour ajuster son assiette latéral entre la gauche et la droite
4	Trim de la profondeur	Ajustez le trim de la profondeur pour ajuster son assiette entre l'avant et l'arrière
5	Trim de la dérive	Ajustez le trim de la dérive pour contrôler la rotation permanente du drone vers la gauche ou la droite
6	Trim des gaz	Le trim des gaz est normalement laissé au neutre. Le trim vers le bas contrôle l'allumage des LED.
7	Interrupteur	Poussez le vers ON pour allumer la télécommande, et poussez le vers off pour l'éteindre
8	Photo	Appuyez sur le bouton Photo pour prendre une photo
9	Vidéo	Pour démarrer l'enregistrement, appuyez sur le bouton vidéo et appuyez de nouveau dessus pour l'arrêter
10	Prise lunettes vidéo	Connectez les lunettes video Hubsan, qui ne sont pas incluses et doivent donc être achetées.
11	Prise carte TF	La carte TF peut être insérée dans le lecteur de carte sur la TX ou directement sur le quadricoptère ce qui est recommandé.
12	Interrupteur GPS	Poussez l'interrupteur vers le haut, le GPS intégré va calculer la position et la hauteur du quadricoptère et va l'aider à se verrouiller en vol stationnaire (ce qui est possible seulement en extérieur)
13	Interrupteur Maison	Poussez l'interrupteur vers le haut, le quadricoptère va automatiquement retourner à son point de décollage (ce qui est possible seulement en plein air)
14	Prise USB	Seulement destiné aux ingénieurs pour mettre à jour le programme, s'il vous plait ne l'utilisez pas pour connecter votre ordinateur.

## 7.2 INSTALLATION DE LA BATTERIE TX



Enlevez le couvercle

Installez 4\* batteries AA  
en respectant bien les polarités

Remplacez le couvercle



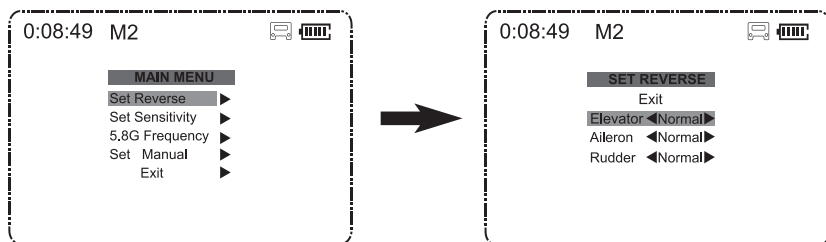
- Ne mélangez pas de vieilles piles avec des neuves.
- Ne mélangez pas différent type de piles.
- N'essayez pas de charger des piles qui ne sont pas rechargeables.

## 7.3 RÉGLAGE D'INVERSION DES VOIES

Si vous voulez inverser le fonctionnement d'un des manches suite à une préférence de votre part vous pouvez suivre les instructions ci-dessous. Soyez averti que cela va inverser la commande.

Tirez le manche des gaz en sa position la plus basse et appuyez simultanément sur le manche de la profondeur pour entrer dans l'interface du menu principal. Poussez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas pour sélectionner « Set Reverse ».

Sélectionnez « Exit » pour sortir.

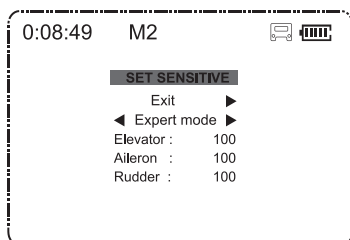
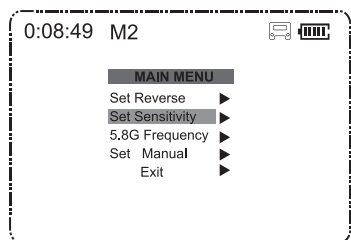


## 7.4 RÉGLAGE DE LA SENSIBILITÉ

Si vous souhaitez changer la sensibilité de l'un des manches suivez les instructions ci-dessous.

Tirez le manche des gaz en sa position la plus basse et appuyez simultanément sur le manche de la profondeur pour entrer dans l'interface du menu principal. Poussez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas pour sélectionner « Set Sensitivity », puis poussez le manche vers la droite pour entrer dans l'interface du menu « Set sensitive », sélectionnez « Expert Mode » ou « Normal Mode »

Sélectionnez « Exit » pour sortir.



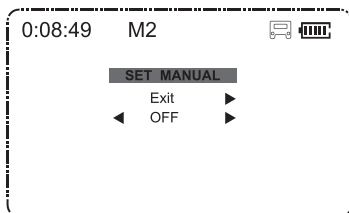
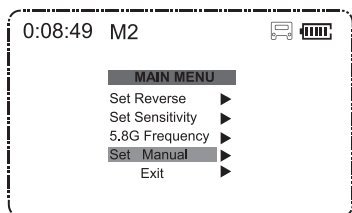
Le réglage de la sensibilité enregistré par défaut est le Mode Expert

## 7.5 RÉGLAGE DU MODE MANUEL

Si vous voulez réaliser des figures acrobatiques, comme des lancées, s'il vous plaît désactivez la fonction GPS et suivez les instructions suivantes pour entrer dans le mode Manuel.

Tirez le manche des gaz en sa position la plus basse et appuyez simultanément sur le manche de la profondeur pour entrer dans l'interface du menu principal. Poussez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas pour sélectionner « Set Manual », puis poussez le manche vers la droite pour entrer dans l'interface du menu « Set Manual », sélectionnez « ON » (sans la fonction altitude) ou « OFF » (avec la fonction altitude).

Sélectionnez « Exit » pour sortir.



Par défaut, le mode Manuel est réglé sur OFF.

### Note:

1. Lorsque les batteries de la télécommande deviennent faibles, la LED rouge va clignoter rapidement et l'écran LCD va devenir noir, de plus il est possible que la télécommande et l'X4 ne soient plus connectés. S'il vous plaît remplacez les alors par de nouvelles piles.
2. Si les piles dans la télécommande deviennent faibles alors que vous volez avec l'X4, vous pouvez toujours le contrôler, mais vous devez atterrir et remplacer les piles.
3. La télécommande peut seulement être alimentée par une batterie LiPo 2S, 4 piles AA ou batterie NiMh AA. Si vous utilisez un autre type de batterie, elle va endommager la télécommande.

## 8. CALIBRATION DE LA BOUSSOLE

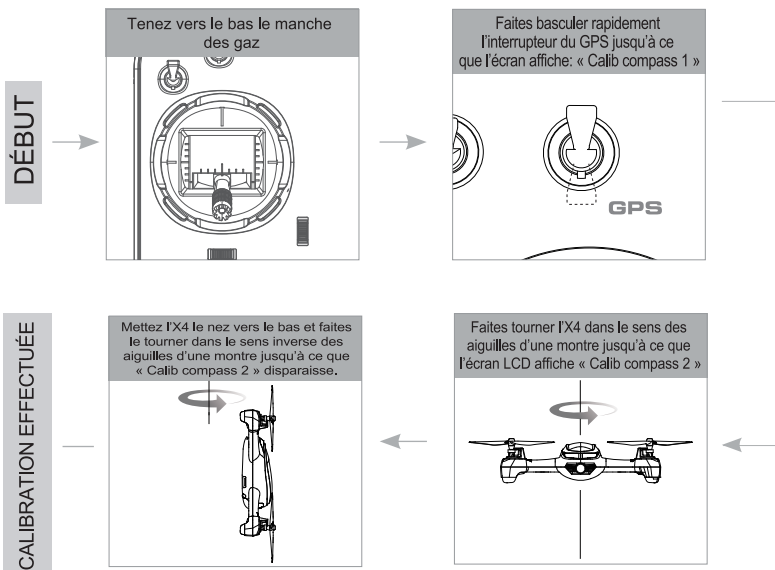
La calibration de la boussole est nécessaire avant de voler pour la première fois, sinon le système pourrait ne pas fonctionner correctement. La boussole est très sensible aux interférences électromagnétiques ce qui peut entraîner des données boussoles anormales et donc baisser les performances de vol ou même entraîner des défaillances en vol. Une calibration régulière permet à la boussole de fonctionner dans des conditions optimales.

- ⊗ • Ne calibrez pas la boussole dans une zone avec de puissants champs magnétique.
- Ne portez pas de matériaux ferromagnétiques sur vous lorsque vous calibrez la boussole, comme des clés ou même un téléphone portable.

### PROCÉDURES DE CALIBRATION

S'il vous plaît effectuez les procédures de calibrage avant le premier vol.

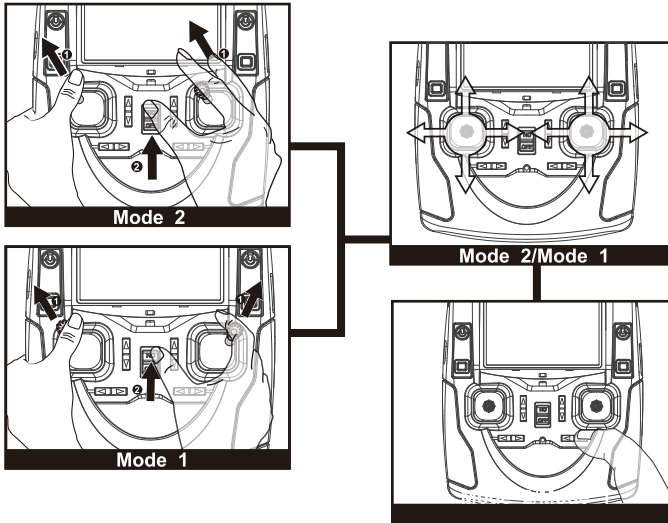
1. Tenez le manche des gaz tirez à fond vers le bas, et faites basculer rapidement l'interrupteur du GPS jusqu'à ce que la télécommande affiche : « Calib compass 1 »
2. Faites tourner l'X4 horizontalement dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à ce que l'écran LCD affiche « Calib compass 2 »
3. Mettez l'X4 le nez vers le bas et faites-le tourner dans le sens inverse des aiguilles d'une montre jusqu'à ce que « Calib compass 2 » disparaisse.
4. La calibration est effectuée



## 9. CALIBRATION DE LA TÉLÉCOMMANDE

**Mode 2:** Poussez les deux manches en haut vers la gauche et tenez-les dans cette position, puis allumez la télécommande. Faites tourner les deux manches deux fois. Appuyez 1,5sec sur un des trim jusqu'à ce que la LED sur la télécommande reste allumée en vert, ce qui indique que la calibration c'est correctement passée.

**Mode 1:** Poussez le manche gauche en haut à gauche et le manche droit en haut à droite, puis tenez-les dans cette position et allumez la télécommande. Faites tourner les deux manches deux fois. Appuyez 1,5 sec sur un des trim jusqu'à ce que la LED sur la télécommande reste allumée en vert, ce qui indique que la calibration c'est correctement passée.

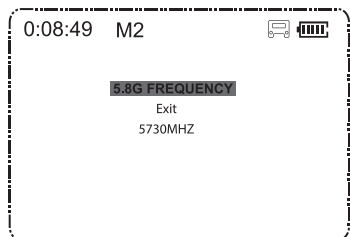
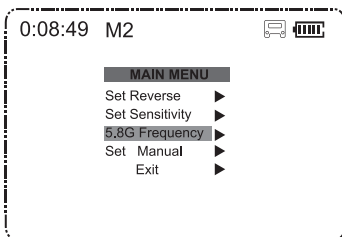


Vous pouvez changer de mode comme vous le souhaitez en suivant la méthode si dessus

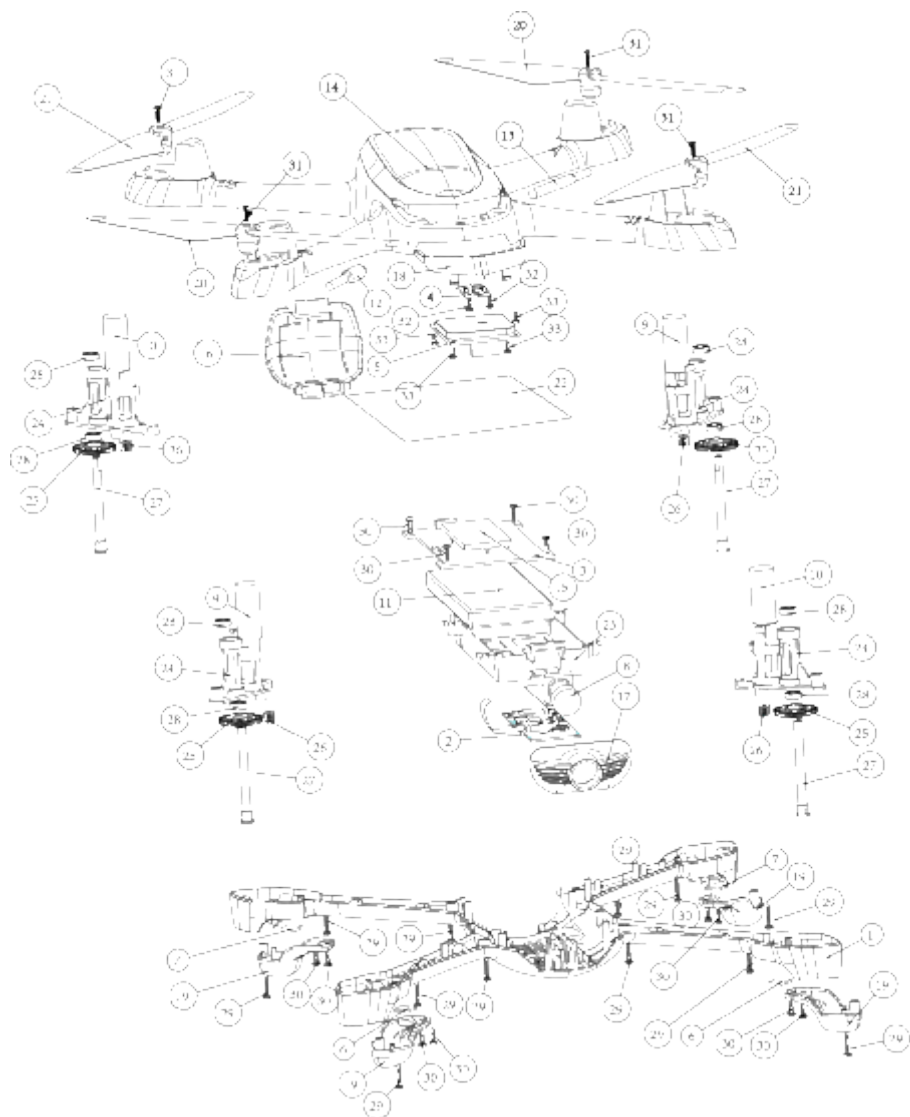
## 10. FRÉQUENCE SÉLECTIONNABLE 5.8 GHZ

La télécommande va automatiquement trouver la meilleure fréquence pour assurer la qualité de la transmission vidéo en continue. En cas d'interférences, s'il vous plaît resélectionnez une fréquence de 5730 Mhz à 5845 Mhz pour avoir une meilleur transmission vidéo.

Tirez le manche des gaz en sa position la plus basse, et restez appuyé sur le manche de la profondeur pour entrer dans l'interface du menu principal. Poussez le manche de la profondeur vers le haut ou le bas pour sélectionner « 5.8 G Frequency », poussez le manche vers la droite pour rentrer dans l'interface « 5.8 G Frequency », et sélectionnez une fréquence correspondante.



## VUE EXPLOSÉE



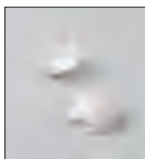
NO	PART NAME	QTY
01	Lower Boby Shell	1
02	5.8 GHz Transmission Module	1
03	Main Control Board	1
04	Compass Module	1
05	GPS Module	1
06	Blue LED	2
07	Red LED	2
08	Camera Module	1
09	Motor A	2
10	Motor B	2
11	Li-Po Battery	1
12	5.8G Antenna	1
13	2.4G Antenna	1
14	Upper Boby Shell	1
15	GPS Shielding Case	1
16	Battery Cover	1
17	Lens Holder	1

	PART NAME	QTY
18	Eye Lampshade	1
19	Rubber Feet	4
20	Propeller A	2
21	Propeller B	2
22	Signal Isolation Membrane	1
23	Battery Compartment	1
24	Motor Holder	4
25	Rotary Gear	4
26	Motor Gear	4
27	Motor Shaft	4
28	Bearing	8
29	Screw	12
30	Screw	12
31	Screw	4
32	Screw	2
33	Screw	4

## LISTE DES PIÈCES DÉTACHÉES DE L'H502S



**H502S-01**  
Body Shell Set



**H502-01**  
Battery Cover



**H502-02**  
Eye Lampshade



**H502S-02**  
Lens Holder



**H502-03**  
Lamp Base A/B



**H502-04**  
Screw Set



**H502S-03**  
Propeller A/B



**H502-05**  
Motor A



**H502-06**  
Motor B



**H502-07**  
Motor Holder



**H502-08**  
Bearing



**H502-09**  
Motor Gear A



**H502-10**  
Motor Gear B



**H502-11**  
Motor Shaft



**H502-12**  
LED Kit



**H502-13**  
2.4G Module



**H502S-06**  
Camera Module  
720P



**H502-14**  
GPS Module



**H501S-13**  
Compass Module



**H502-16**  
Battery



**H502-17**  
TX



**H502-18**  
USB Charger



**H502-19**  
Screwdriver



**H502S-04**  
Camera Module  
1080P



**H502S-05**  
Crash Pack



**H502-21**  
Battery Pack



## INFORMATIONS FCC

Cette équipement a été testé et trouvé en accordance avec les limites de la classe B des appareils digitales, faisant référence à la partie 15 des règles de la FCC. Ces limites sont destinées à fournir une protection raisonnable contre les interférences nuisibles dans des installations résidentielles. Ces équipements génèrent, utilisent et peuvent émettre des ondes radio avec de l'énergie, donc si le produit n'est pas installé et utilisé en accord avec les règles, il peut causer des interférences nuisibles dans les communications radio. Cependant, il n'y a pas de garantie que ces interférences ne vont pas se produire dans des installations particulières. Si cette équipement entraîne des interférences nuisible pour les communications radio et télé, qui peuvent être déterminées en allumant et éteignant l'appareil, l'utilisateur est encouragé à essayer de corriger les interférences par l'une ou plusieurs des méthodes énoncées ci-dessous:

- Réorientez ou changez de place l'antenne réceptrice
- Augmentez la séparation entre l'équipement et le récepteur
- Connectez l'équipement à une sortie d'un circuit différent duquel est connecté le récepteur
- Consultez le revendeur local ou faites appel à un technicien spécialisé dans les radios/téles pour obtenir de l'aide.

Les changements ou modifications pas expressément approuvés par la partie responsable quant à la conformité peut diriger les autorités de l'utilisateur à manipuler l'équipement

Cet appareil est en accord avec la partie 15 des règles de la FCC. La manœuvre est sujette à ces deux conditions suivantes : (1) cet appareil peut ne pas cause d'interférences nuisibles, et (2) cet appareil doit accepter toute interférences reçues, incluant les interférences qui peuvent entraîner des manœuvres in désirées.

### **Les équipements électronique et électrique qui sont alimentés par des batteries (incluant les batteries internes) doivent suivre des directives:**

#### **DIRECTIVES WEEE & REJET DES PRODUITS**

A la fin de sa vie de service, ce produit ne doit pas être traité comme un déchet ménagé ou un déchet commun. Il doit être emmené à un point de collection spécialisé pour le recyclage des équipements électriques et électroniques, ou retourné à son fournisseur pour qu'il le traite.  
Batteries Internes / D'alimentation.

Ce symbole sur la batterie indique que la batterie doit être collectée séparément.

Cette batterie est conçue pour un tri séparé dans un point de collection approprié.



Le manuel d'utilisateur est sujet à d'éventuels changements sans préavis dû à des imprévus sur des produits.

Téléchargez le dernier manuel d'utilisateur depuis:

[WWW.HUBSAN.COM](http://WWW.HUBSAN.COM)

VERSION 1.0 EN

